ナゴヤドーム渋滞形成実験

杉山雄規1, 菊池誠2, 只木進一3, 中山章宏4, 柴田章博5, 西成活祐6, 湯川諭7, 吉田立8

¹名古屋大学情報科学研究科²大阪大学サイバーメディアセンター³佐賀大学学術情報センター ⁴名城大学理工学部⁵KEK 計算科学センター⁶東京大学先端科学技術研究センター ⁷大阪大学理学研究科⁸中日本自動車短期大学

概要

2009 年 12 月ナゴヤドームにおいて、円周サーキット上の車両走行による渋滞形成実験を行った。 実験方法の概略と preliminary な結果について報告する。

Experiment of traffic jam in Nagoya Dome

Yuki Sugiyama¹, Makoto Kikuchi², Shin-ichi Tadaki³ Akihiro Nakayama⁴, Akihiro Shibata⁵, Katsuhiro Nishinari⁶, Satoshi Yukawa⁷, Taturu Yosihida⁸

¹Department of Complex Systems Science, Nagoya University ²Cyber Media Center, Osaka University, ³Information Center, Saga University ⁴Department of Physics, Mejyo University ⁵Computing Rsearch Center, KEK ⁶RCAST, Unversity of Tokyo ⁷Department of Physics, Osaka University ⁸Nakanihon Automotive College

Abstract

We report the experiment of emergence of a jam on a circular track in Nagoya Dome.

1 はじめに

交通流の研究は、1990年代後半に数理模型のシ ミュレーションにより、渋滞形成を動的相転移現象 と理解する観点が導入された。我々は、さらに協同 現象による揺らぎの増幅が渋滞発生に至ることを 実証するため、2001 年中日本自動車短期大学のグ ラウンドにおいて 円形サーキット走行実験を行い、 渋滞形成に成功した。渋滞形成には、臨界密度以上 であればボトルネックなどの他の要因は本質ではな いという理論の例証として大きな反響を得ている。 その報告論文 [1] は、NJP の 2008 年 BestPaper に 選ばれ、Science, NewScientist, Telegraph や海外 数10件のWebジャーナルの記事に掲載され(図1). Discovery など数ヶ国の科学番組でテレビ放映、世界 的に報道され、問い合わせが続いている。また実験映 像は YouTube に掲載され、現在アクセス数は 100 万 回を超えている。"Shockwave traffic jam recreated for first time"と報じている。



図 1: NewScientist の Web: 2001 年中日本自動車 短大における円周サーキットによる渋滞形成実験

昨年 2009 年、ナゴヤドームにおいて天候に左右さ れず、より大きな円周サーキットにより組織的な渋 滞形成実験を行い、回転レーザスキャナにより各車 両運動の時系列詳細データを得た。このレポートで 2.2 データ測定方法 は、その実験についての preliminary な報告を行う。

実験の設定 $\mathbf{2}$

実験場と走行計画 2.1

前回 2001 年の実験では、円周 230m で走行車両 台数は 22 台と 23 台であった。今回 2009 年の実験で は、円周 300m(図 2) で、20~40 台の車両で走行し、 20回のランを実施した。戸外のサーキットと違い、 ドームの場合は周辺の景色がほぼ均一で、データ測 定の点でも有利である。実験に使用したテストカー は同一の車種 (ヴィッツ、色はシルバーでほぼ統一) 50 台をレンタカーで調達し、実験ドライバーは 50 名 (中日本自動車短大の学生諸君)であった。実験走行 は2日間にわたり、初日前半はドーム内の走行に慣 れるためのテストランを実施、午後から 20~40 台 の間で5台ごとに台数を増やし、5回の走行により 臨界密度のおおまかな estimation を行った。2日目 は、渋滞発生台数の下限と上限を求めるために、臨 界密度と思われる台数付近で10回のランを行った。 またドライバーによる不定性の少ない結果を得るた めに、同じ台数で数回のランを行った。また、台数 を増やさない限りは同じ車両を使い、ドライバーの みを入れ替えるようにした。



図 2: ナゴヤドームアリーナ内に設定した円周サー キット

前回は、円周サーキット中心(地面)に全周ミラー 全方位ビデオカメラを設置し、円周状に走行する全 車両のビデオ動画像から、各車両の点をプロットし、 各時刻におけるサーキット上の位置 (角度座標)を手 作業でデータ化した。

今回は、円周サーキット中心(床面)に高速度で回 転するレーザースキャナを設置し、各時刻における 全車両の円周上の位置を 0.1 秒単位でコンピュータ にオンラインでデータ化し、実験ランの進行と同時 に収録していった。これにより、20回の各ランの様 子を直接データ化することが可能となった (図 3)。



図 3: 高速回転レーザースキャナ

また同時に、デジタルデータを補完する必要が生 じた場合も考慮に入れ、全周ミラー全方位ビデオカ メラ (図 4) をドームに備えつけられているセンター ユニットに取り付け、円周中心上方に設置し(図5)、 全車両が一斉に走行している状態の動画像ムービー も収録した。さらに、デモンストレーション用にス タンド2階席上方の4回所より、バードビューの走 行動画像も撮影した。

Preliminary な実験結果 3

3.1 今回の実験目的

前回の実験は、理論の実証という意味でとにかく も、ボトルネックの無い均一な走行条件における実 際の車両の走行実験によって渋滞が発生することを 示すこと自体が大きな目的であった。慣らしランも 含めて数回の試行であった。今回は、走行条件も整



図 4: ナゴヤドームセンターユニットに取り付け られた、全周ミラーを使った全方位ビデオカメラ。 上部に全周ミラーがあり下部にビデオカメラが取 り付けられている。

え、データ収録方法もシステム化され、本格的な実 験の体裁になったといえよう。

今回は、10 数回のランにより、渋滞形成が起こる 車両密度の範囲(下限-上限)を測定することに目的 を絞り、走行結果を考察しながら台数を変化させて いった。また、レーザースキャナにより詳細な車両 運動の時系列データを得られることより、前回の実 験データの解析により示唆された渋滞発生直前のメ タ安定状態の出現など[2]、非平衡動的過程について の詳細情報を解析できると期待している。

3.2 概観

二日目は、25 ~ 34 台までの範囲で 10 回のラン を実施した。その結果、おおよそ 30 台から 34 台の あたりが渋滞形成が起こる一様流の不安定相の領域 と思われた。前日の 20 ~ 40 台のランの結果と総合 し、25 台以下では明らかに不安定性は見られず、28 台あたりを二度ドライバーを替えて走行したが不安 性は見られるものの明確な渋滞発生には至らなかっ た。30,34 台では明瞭な渋滞が見られた。35 台では 一様な低速運転が続き、40 台ではかなり低速で、走 行可能な限界の密度と思われた。図は 34 台の走行 で、綺麗に渋滞ができている様子のスナップショッ トである。



図 6:34 台の走行のバードビュースナップショット。

今回の実験で得られた、渋滞が発生すると思われ る不安定領域の車流密度は、平均車両間隔で約8.8~ 10.0mであり、前回実験の渋滞が発生した2ランで は10.0,10.45mで、このあたりが300m程度の走行 の長さ・速度スケールにおける臨界車間の範囲であ ろうと思われる。高速道路では、大体1kmあたり 25台が下限の渋滞密度であり、臨界平均車間は40m



(円周の中心、床に設置)

図 5: 円周サーキット床面の中心に設置されたレー ザースキャナとセンターユニットにより円周中心 上方に設置された全方位ビデオカメラ。 であることが知られている。もちろん、高速道路と 300mのサーキット実験では、最高速度もOV 関数 (車間-速度の関係)もスケールが異なるので、その まま比較しても意味はなく、物理的なスケール変換 (くり込み変換)が必要である。

3.3 全車両の時空間トレース図

34 台のランは、三度ドライバーを替えて実施した が、不安定性は共通に見られ渋滞も現れるが、その 様子はそれぞれに異なる。異なるドライバーではも ちろんだが、同じドライバーでもその時の運転の仕 方によっても違いは現れうる。

図7と図8はいづれも34台の走行で、いづれも 不安定な状態から渋滞が発生している。図7では、 "弱い"渋滞が見える。渋滞クラスタ内でも車はゆっ くりと走行しており、ときおり渋滞が解消しかけそ うな場面も見られる。しかし、全体としてはあくま で渋滞が存在し、渋滞クラスタの孤立波は車の進行 に対して後方に伝播していることがわかる。



図 7: 34 台の全車両の走行の時空トレース (1)。縦 軸は時間 (単位秒)、横軸は円周の角度。

図8では、かなりはっきりした"強い"渋滞が形成 されている。渋滞クラスタ内での車両の時空トレー ス線が縦軸に平行に立っており、クラスタ内で車が ほぼ静止している完全な stop-and-go wave が形成 されていることが観測される。



4 おわりに

今回の実験における 20 ランから得た測定データ は、清浄化をほぼ終え、解析中である。今回の報告 はほんの一部であるが、今後さらに多くの解析結果 が得られ、渋滞形成による実測実験から、非平衡過 程のクラスタ形成における様々な新しい知見が得ら れると期待している。

この実験は、科学研究費補助金基盤研究 B、およ び三菱財団自然科学研究助成により行われた。測定 装置の開発では株式会社 ZICK、名古屋大学金工室 の支援を受けた。実験車両の提供ではトヨタレンタ リースに、実験ドライバーとなった中日本自動車短 期大学の学生諸君、そして何より、実験場を提供し ていただいたナゴヤドームに心より感謝いたします。

参考文献

- Y. Sugiyama, M. Fukui, M. Kikuchi, H. Hasebe, A. Nakayama, K. Nishinari, S. Tadaki, S. Yukawa, New Journal of Physics 10, 033001 (2008)
- [2] A. Nakayama, M. Fukui, M. Kikuchi, K. Nishinari, Y. Sugiyama, S.-i.Tadaki, S. Yukawa, New Journal of Physics 11, 083025 (2009)